

FATORAÇÃO L.U.

Usado para a solução de equações lineares $Ax=B$, fatorando a matriz A em $A=LU$ em que L e U são matrizes com estruturas particularmente convenientes.

Com outros palavras a fatoração de uma matriz A é uma equação que expressa A como o produto de duas ou mais matrizes.

MULTIPLICAÇÃO DE MATRIZES

↳ É uma síntese de dados (combinando o efeito de duas ou mais transformações lineares em uma matriz)

FATORAÇÃO DE MATRIZ

↳ É uma análise de dados. Nesse caso, A é o produto do processamento dos dados de A .

Exemplo de uma fatoração LU:

$$Ax=B_1, Ax=B_2, \dots, Ax=B_n$$

Quando A é invertível, podemos

$$A^{-1}B_1, A^{-1}B_2, \dots, A^{-1}B_n$$

Sendo assim

$$A \cdot x = b$$

$$\Leftrightarrow (LU) \cdot x = b$$

$$\Leftrightarrow Ly = b$$

$$\Leftrightarrow Ux = y$$

$$\begin{cases} Ux = y \\ Ly = b \end{cases}$$

A diferença entre os approaches (Gauss e LU)

- Gauss = $[A|b]$

- LU = $[A]$ ↳ TRABALHA COM MATRIZ EXPANDIDA

↳ TRABALHA SOMENTE COM A MATRIZ A

L → LOWER

É uma matriz triangular inferior, com diagonal unitária e demais elementos são os multiplicadores das etapas de escalonamento.

U → UPPER

É uma matriz triangular superior, resultante do escalonamento.

TEOREMA

Se o determinante de todos os menores principais da matriz A for não-nulo, então a fatoração $A=LU$

• MENORES PRINCIPAIS

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{bmatrix}$$

Cada seção dividida por \square , é um menor principal da matriz.

Se o determinante de cada menor principal for zero, temos uma solução única.

Exemplo

$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 + 4x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 = 2 \\ 4x_1 + 5x_2 - 2x_3 = 3 \end{cases}$$

MATRIZ $L \rightarrow$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix}$$

MATRIZ $U \rightarrow$

$$\begin{bmatrix} & & & \\ & & & 0 \\ & & & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & -2 \end{bmatrix} \rightarrow \text{Após a definição dos pivôs, definimos os multiplicadores de linha}$$

$$\bullet m_{ik} = \frac{a_{ik}}{a_{kk}}$$

$$\text{É então, a atualização das linhas } L_i \leftarrow L_i - (m_{ik} \times L_{\text{pivô}})$$

$\rightarrow 3$ é meu pivô

$$A^{(1)} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & -2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} L_2 \leftarrow L_2 + (-1) \left(\frac{1}{3} \cdot L_1 \right) = \left(\frac{1}{3} \right) (3, 2, 4) \Rightarrow (1, \frac{2}{3}, \frac{4}{3}) \\ \Rightarrow (1, 1, 2) - (1, \frac{2}{3}, \frac{4}{3}) = (0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}) \\ L_3 \leftarrow L_3 + (-1) \left(\frac{4}{3} \cdot L_1 \right) = \left(\frac{4}{3} \right) (3, 2, 4) \Rightarrow (4, \frac{8}{3}, \frac{16}{3}) \\ \Rightarrow (4, 3, -2) - (4, \frac{8}{3}, \frac{16}{3}) = (0, \frac{1}{3}, -\frac{22}{3}) \end{cases}$$

Segue assim, agora temos

$$A^{(2)} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{22}{3} \end{bmatrix} \rightarrow \frac{1}{3} \text{ é meu pivô}$$

$$\rightarrow L_3 \leftarrow L_3 + (-1) (1 \cdot L_2) \Rightarrow (0, \frac{1}{3}, -\frac{22}{3}) - (0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}) = (0, 0, -8)$$

Segue assim

$$A^{(3)} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & -8 \end{bmatrix} = L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & 1 & 0 \\ \frac{4}{3} & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad U = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & -8 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & 1 & 0 \\ \frac{4}{3} & 1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} y_1 = 1 \\ \frac{1}{3}y_1 + y_2 = 2 \rightarrow \frac{1}{3} \cdot 1 + y_2 = 2 \Rightarrow y_2 = 2 - \frac{1}{3} = \frac{5}{3} \\ \frac{4}{3}y_1 + y_2 + y_3 = 3 \rightarrow \frac{4}{3} \cdot 1 + \frac{5}{3} + y_3 = 3 \Rightarrow y_3 = 3 - 3 = 0 \end{cases} \quad y = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{5}{3} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & -8 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{5}{3} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{cases} 3x_1 + 2x_2 + 4x_3 = 1 \rightarrow 3x_1 + 10 = 1 \Rightarrow 3x_1 = -9 \Rightarrow x_1 = -\frac{9}{3} = -3 \\ \frac{1}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3 = \frac{5}{3} \rightarrow \frac{1}{3}x_2 = \frac{5}{3} \Rightarrow x_2 = \frac{5}{3} \cdot 3 = 5 \\ -8x_3 = 0 \rightarrow x_3 = 0 \end{cases} \quad x = \begin{bmatrix} -3 \\ 5 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Prova Real

$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 + 4x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 = 2 \\ 4x_1 + 3x_2 - 2x_3 = 3 \end{cases} = \begin{cases} 3(-3) + 2(5) + 0 = -9 + 10 = 1 \\ -3 + 5 + 0 = -3 + 5 = 2 \\ 4(-3) + 3(5) - 0 = -12 + 15 = 3 \end{cases}$$